



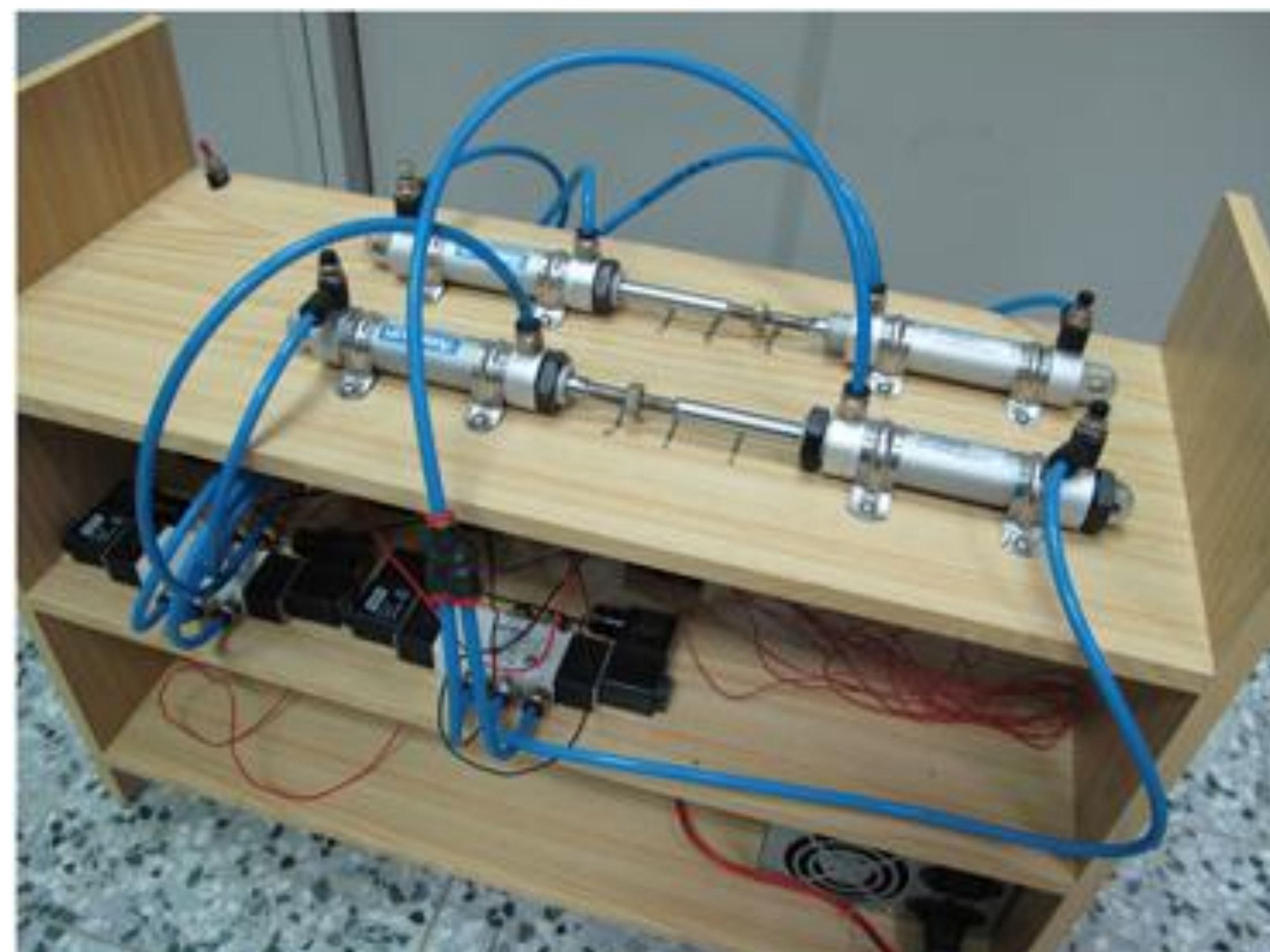
穿戴式機器人動能供應模組

發明人:毛彥傑

技術內容

本創作乃關於一種流體能量轉換系統，可將氣體壓縮位能轉換為液體動能，再轉為出力連桿運動動能，其特點在於可自動進行輸出軸流量及壓力之平滑化，使得該連桿移動過程無運動死點，且可被精確控制，整系統可透過電力控制系統操作，亦可透過純機械系統操作而無任何電力介入，特別適合用於移動式自動控制機器之動力源。

技術圖片



聯絡窗口：國立虎尾科技大學 智財技轉組 王偉儒

聯絡電話：05-6315561

網址：<http://nfu-test.eipm.com.tw/index.asp>